# Chapitre 13: Services

Gestion des services système

Debian

# Plan de ce chapitre

- Explications sur les services en général
  - Pilotage des services
  - Démarrage et arrêt de la machine
- Présentation de quelques services utiles

Debian

## Présentation

- Le système Unix repose sur de nombreux « services ». Quelques exemples :
  - Service de connexion aux comptes
  - Services de tâches planifiées : à telle heure faire...
  - Services pour enregistrer les messages d'erreurs
  - Contrôle de l'alimentation (ACPI) : veille, reboot...
- Leur rôle : faire « vivre » le système. Sans eux, il n'y aurait que des commandes à taper, rien d'automatique et de réactif.

## 13.1 – Services

Un service = un démon + un lanceur

Debian

## Service Unix

- Un service est <u>généralement</u> composé de :
  - Un programme appelé « démon » (daemon) qui tourne en permanence et qui traite les demandes qui arrivent. Ce programme est généralement situé dans /usr/bin, ou parfois /sbin.
  - Un script de contrôle (démarrage, arrêt, état)
  - Des fichiers de configuration
  - Des fichiers d'état ou de données

## Le démon

- C'est un programme qui tourne en permanence et en arrière-plan
- Il surveille certaines sources d'informations :
  - Port réseau (socket)
  - Voie de communication interne (bus logique)
  - Horloge interne, Fichiers...
  - ...
- Son travail est généralement défini par un fichier de configuration dans /etc

## Le script de contrôle

- Les services sont activés ou arrêtés par des scripts situés dans /etc/init.d
- Ce sont des scripts bash, un par service, qu'on lance en fournissant un mot clé en paramètre :

```
start => le service démarre : demon &
stop => le service s'arrête : kill $pid_demon
status => le service affiche son état
restart => il s'arrête puis redémarre
reload => il relit son fichier de configuration
```

## Exemples

- Pour démarrer le service d'impression : sudo /etc/init.d/cups start
- Pour arrêter le partage de fichiers avec Windows :
  - sudo /etc/init.d/samba stop
- Pour redémarrer le gestionnaire de connexion : sudo /etc/init.d/gdm3 restart
  - NB: voir plus loin, la commande service

## Exemple de service minimal

Voici un mini script de lancement d'un démon.
 On doit l'appeler en faisant :

```
/etc/init.d/controle start ou stop
```

 On voit qu'il lance /usr/bin/demon en arrière plan, ou au contraire qu'il tue ce processus :

```
#!/bin/bash
case $1 in
    start) /usr/bin/demon & ;;
    stop) killall -9 demon ;;
esac
```

# Stockage du PID

 Souvent, les lanceurs de services mémorisent le PID du démon dans un fichier de /var/run

Ex:/var/run/demon.pid

 Cela permet de cibler le démon à tuer, plutôt que faire un killall hasardeux.

Debian

## Commande service

 Au lieu de lancer le script de contrôle directement, il y a une commande appelée service :

```
sudo service samba start
sudo service network-manager stop
sudo service transmission-daemon status
```

 Elle vérifie que le service existe et appelle son script de contrôle, ex : /etc/init.d/samba

## Services et boot du système

Les services sont liés à la séquence de démarrage du système :

- 1) Chargement du noyau (décompression et exécution de /boot/vmlinuz ou bzlmage et décompression de /boot/initrd)
  - /boot/vmlinuz ou bzlmage = noyau
  - /boot/initrd = disque virtuel (ram disk) initial permettant de monter /dev/hda1 ou /dev/sda1 par la suite
- 2) Test du matériel
- 3) Démarrage des services, dont celui de connexion

## Démarrage des services

- Les gros ordinateurs ont plusieurs modes de fonctionnement :
  - Mode multi-utilisateur : les connexions de plusieurs utilisateurs sont possibles
  - Mode mono-utilisateur : seul l'administrateur peut se connecter
- Ces modes sont (mal) nommés runlevels
  - NB : cette notion de « runlevel » est héritée d'un passé lointain et commence à évoluer, voir plus loin.

#### Runlevel

- Un runlevel est identifié par un chiffre ou une lettre. Voici ceux qui sont normalisés :
  - S: il correspond au mode sans réseau et monoutilisateur (root est le seul connecté pour la maintenance), c'est aussi le mode du démarrage
  - 0 : ce runlevel fait éteindre la machine
  - 1 : mode mono-utilisateur local, pas de connexion par réseau ni d'invite graphique (gdm)
  - 2 : c'est le mode normal sur Debian, Ubuntu
  - 6 : ce runlevel fait redémarrer la machine

# Changement de runlevel

- Un runlevel définit une liste de services qui sont lancés ou arrêtés, exemple :
  - Dans le runlevel 1, sur Debian, la machine est en mode mono-utilisateur : on ne lance pas le service de connexion ailleurs que sur la console
  - Dans le runlevel 2, la machine est en mode multiutilisateurs, il y a des services de login (ex : gdm et getty)
- Si on change de runlevel, certains services sont démarrés et d'autres arrêtés

#### Commandes

 La commande runlevel affiche le runlevel précédent (N=aucun) et le runlevel actuel

Ex : elle affiche N 2

 La commande telinit fait changer de runlevel

Ex: sudo telinit 0

 Attention au runlevel qu'on demande (ex : si on est connecté par ssh et qu'on coupe le réseau)

#### Lancement des services

- Il y a un mécanisme qui lance les services une fois le matériel initialisé, selon la version du système considéré :
  - Le bon vieux « init » hérité de Unix System V mais qui commence à disparaître
  - Un mécanisme appelé « upstart » mais qui est déjà dépassé,
  - Le mécanisme « systemd » qu'on trouve maintenant dans tous les Linux modernes
- Ils sont encore compatibles

# Mécanisme init (System V)

 La séquence de démarrage est définie par le fichier /etc/inittab

label:runlevels:condition:action

- label = identifie la ligne, quelconque mais unique
- runlevels = vide (tous) ou noms des RL concernés
- condition = circonstance dans laquelle on lance l'action, ex : sysinit, ctrlaltdel, powerfailnow...
- Ce fichier est consulté par le processus init au moment du démarrage

## Exemples de directives inittab

- id:2:initdefault: fixe le runlevel par défaut
- si::sysinit:/etc/init.d/rcS indique un script de configuration initiale
- l2:2:wait:/etc/init.d/rc 2

  le runlevel 2 fait exécuter /etc/init.d/rc 2
- 1:2345:respawn:/sbin/getty tty1 propose une connexion en mode texte

# Script /etc/init.d/rc

 Ce script reçoit le runlevel dans \$1, ex : 2 et fait ceci (simplification du cœur du script) :

# **Explications**

- Le dossier /etc/rc2.d contient des liens logiques vers le dossier /etc/init.d
  - Ex: S17cron est un lien vers /etc/init.d/cron
- Ces liens sont nommés KNNnom s'il faut arrêter le service nom et SNNnom s'il faut démarrer ce service, NN est le rang (ordre)
- La boucle for s in /etc/rc2.d/S\* va lancer le script S17cron avec le paramètre start => ce service va démarrer

#### Gestion des services

 Si on crée un nouveau service, on doit le rajouter dans le runlevel courant

sudo update-rc.d service defaults

Ajoute ce service dans les runlevels

- Il y a des options pour affiner l'ajout : priorité, runlevels concernés...
- sudo update-rc.d -f service remove

Enlève ce service de tous les runlevels

# Le mécanisme systemd

- Dans les Linux modernes (Debian 8, Fedora...), c'est systemd qui gère les services et l'état de la machine
- Ce dispositif examine l'ensemble des scripts de gestion des services et détermine l'ordre dans lequel les démarrer
  - Ex : démarrer le partage Windows seulement quand le réseau est actif
  - Ex : démarrer le réseau seulement quand le matériel est initialisé

## **Entête LSB**

Il faut rajouter quelques lignes appelées entête
 LSB au début d'un script de gestion de service :

```
### BEGIN INIT INFO
# Provides:
                      mondemon
# Required-Start:
                      $remote fs $syslog
# Required-Stop:
                      $remote fs $syslog
                      2 3 4 5
# Default-Start:
# Default-Stop:
# Short-Description:
                      essai
# Description:
                      un service de test
### END INIT INFO
```

## **Entête LSB**

- Ces lignes disent :
  - Voici le nom de ce service
  - Avant de le lancer, il faut auparavant que tels et tels services soient lancés
  - Il faut l'arrêter avant d'arrêter tels et tels autres
  - Il démarre dans tels et tels runlevels
  - Il s'arrête quand on passe dans tels et tels runlevels
  - Voici sa description

## 13.2 – Création d'un service

Un service = un démon + un lanceur

Debian

## Démarche

- Créer un programme ou script mondemon, le placer dans /usr/bin, ou /usr/sbin
- Éditer une copie (appelée mondemon aussi) du script /etc/init.d/skeleton, c'est le lanceur du démon
  - Modifier les descriptions et informations dans le LSB
  - Modifier les chemins et les noms
  - Modifier le lancement, les options...

## Mise en place

- Tester démarrage, arrêt et état :
  - service mondemon start
  - service mondemon status
  - service mondemon stop
- Utiliser update-rc.d pour mettre en place ce service dans les runlevels

# 13.3 – Étude de quelques services

Tâches planifiées et messages systèmes

Debian

#### Cron

- Cron est un service qui exécute des commandes (ou scripts) à des dates et heures régulières, par exemple tous les jours, ou tous les samedi, ou chaque heure...
  - Le grain le plus fin est la minute
- On définit l'emploi du temps directement dans le fichier /etc/crontab ou avec la commande crontab -e

## /etc/crontab

- Chaque ligne = une tâche planifiée
  - Colonne 1 : minutes 0-59, mettre \* si toutes
  - Colonne 2 : heures 0-23, mettre \* si toutes
  - Colonne 3 : jour 1-31, mettre \* si tous
  - Colonne 4 : mois 1-12, mettre \* si tous
  - Colonne 5 : jour de semaine 0-7, dimanche=0
  - Colonnes suivantes : la commande à lancer avec ses paramètres
- Ex:59 23 24 12 \* echo "Joyeux Noël"

## **Amélioration**

- Dans certaines version d'Unix (Debian récente), le fichier crontab est séparé en différents dossiers : /etc/cron.hourly, /etc/cron.daily... et il suffit d'y déposer un script (ou un lien vers) pour qu'il soit lancé automatiquement une fois par heure, par jour...
- NB : c'est assez facile à mettre en place (voir le TD7)

## Messages du noyau

- La commande dmesg affiche tous les messages du noyau (et des pilotes)
  - Initialisation et tests de la machine
  - Lancement des pilotes
  - Branchement de périphériques à chaud (clé USB)
- Le consulter si un périphérique semble ne pas fonctionner

# Messages du système

- Comment le système peut-il gérer les messages des logiciels et de ses composants ?
  - sources = services, logiciels...
  - messages = erreurs, plantages, informations, avertissements, trace de mise au point...
  - destination = écran, fichier(s), autre machine sur le réseau
- Les messages importants (ex : erreurs dans les fichiers de configuration) doivent pouvoir être récupérés : écran = pas bon, fichier = ok

# Solution Unix: syslog

- Voici comment ça marche :
  - Un logiciel (ou partie du système) veut écrire un message. Il appelle une fonction C ou une commande bash qui transmet ce message à syslog
    - Ex:logger "démarrage du démon"
  - Syslog est un service qui sait quoi faire avec tous les messages, exemple : enregistrer le message dans un fichier, ou l'envoyer par mail à une autre machine.
    - Ex: ce message est mis dans /var/log/messages

# Fichiers de log

- Quand un message est enregistré, il l'est généralement dans un fichier de /var/log :
  - /var/log/messages
  - /var/log/syslog
  - /var/log/auth.log
  - /var/log/daemon.log
  - Etc...
- C'est décidé par le fichier de configuration de syslog selon la catégorie du message

# Catégories des messages

- Les messages sont étiquetés par un couple :
  - Service (facility): identifie la source du message
  - Niveau (level) : du plus grave au plus léger
- On indique ce couple à la commande logger :

```
logger -p daemon.info "arrêt du démon"
```

logger -p auth.warning "login impossible"

## Services émetteurs

- Il y a 24 sources (facility) dont :
  - kern (noyau) (mais, au début du démarrage, seul dmesg est actif, syslog ne l'est pas encore)
  - user
  - mail
  - daemon (services)
  - auth (connexion)
  - et aussi local0..local7 (perso)

# Gravité du message

- La gravité a été normalisée sur 8 niveaux :
  - (0) emerg = le CPU fonctionne très bizarrement : en panne
  - (1) alert = réagir immédiatement sinon ça va devenir emerg
  - (2) crit = erreur grave, une partie du système est bloquée
  - (3) err = erreur logicielle, le processus a été tué
  - (4) warning = problème à régler
  - (5) notice = à voir
  - (6) info = message ordinaire
  - (7) debug = trace de mise au point

# Configuration /etc/syslog.conf

• Il est composé de règles :

```
source.level destination
```

<u>-</u> Ех :

```
daemon.*
     -/var/log/daemon.log
*.emerg /dev/pts/0
```

- Destination = nom complet absolu de fichier
  - S'il est précédé de « » alors il n'y a pas d'écriture disque immédiate (plus rapide, mais message perdu si panne)

## Logrotate

- Le problème des logs = les quelques fichiers concernés deviennent énormes au bout de quelques mois :
  - Nettoyage régulier pour ne garder que les messages récents
  - Yaka : tous les lundi supprimer les fichiers... PB : on perd les messages du dimanche dès le lendemain
- Logrotate fait mieux : tapis roulant de fichiers
- On peut employer cron pour le lancer

# Algo de logrotate

- Soit un fichier à faire « tourner », ex : auth.log, sur 4 exemplaires
- On a auth.log et on garde 3 précédentes versions

```
rm auth.log.3
mv auth.log.2 auth.log.3
mv auth.log.1 auth.log.2
mv auth.log auth.log.1
touch auth.log
```

# Configuration de logrotate

- Le fichier /etc/logrotate.conf contient des directives
  - globales :
    - weekly, monthly : périodicité de rotation
    - rotate 4 : nombre de versions à garder
    - create : recréer le fichier après rotation